#### (12) NACH DEM VERTRAG ÜBER DIE INTERNATIONALE ZUSAMMENARBEIT AUF DEM GEBIET DES PATENTWESENS (PCT) VERÖFFENTLICHTE INTERNATIONALE ANMELDUNG

(19) Weltorganisation für geistiges Eigentum Internationales Büro





(43) Internationales Veröffentlichungsdatum 29. September 2005 (29.09.2005)

PCT

(10) Internationale Veröffentlichungsnummer WO 2005/090826 A1

- (72) Erfinder; und
- (75) Erfinder/Anmelder (nur für US): GENTER, Gerhard [DE/DE]; Muehlbosch 1, 77855 Achern (DE). SCHMIDT, Willi [DE/DE]; Frau-Holle-Weg 1, 76297 Stutensee-Buechig (DE). MEYER, Martin [DE/DE]; 4, 76228 Karlsruhe-Gruenwetterbach Reutlinger Str. (DE).
- (74) Gemeinsamer Vertreter: ROBERT BOSCH GMBH; Postfach 30 02 20, 70442 Stuttgart (DE).
- (81) Bestimmungsstaaten (soweit nicht anders angegeben, für jede verfügbare nationale Schutzrechtsart): AE, AG, AL, AM, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CN, CO, CR, CU, CZ, DK, DM, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, HR, HU, ID, IL, IN, IS, JP, KE, KG, KP, KR, KZ, LC, LK, LR, LS, LT, LU, LV, MA, MD, MG, MK, MN, MW, MX, MZ, NA, NI, NO, NZ, OM, PG, PH, PL, PT, RO, RU, SC, SD, SE, SG, SK, SL, SM, SY, TJ,

[Fortsetzung auf der nächsten Seite]

- (51) Internationale Patentklassifikation<sup>7</sup>:
- F16H 1/32

PCT/EP2005/050446

(22) Internationales Anmeldedatum:

(21) Internationales Aktenzeichen:

- 2. Februar 2005 (02.02.2005)
- (25) Einreichungssprache:

Deutsch

(26) Veröffentlichungssprache:

Deutsch

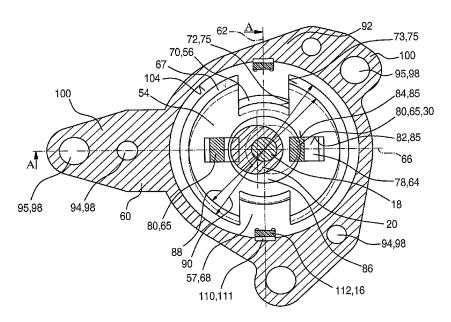
(30) Angaben zur Priorität:

10 2004 013 543.6 19. März 2004 (19.03.2004) DE

(71) Anmelder (für alle Bestimmungsstaaten mit Ausnahme von US): ROBERT BOSCH GMBH [DE/DE]; Postfach 30 02 20, 70442 Stuttgart (DE).

(54) Title: ECCENTRIC GEARING

(54) Bezeichnung: EXZENTERGETRIEBE



(57) Abstract: The invention relates to an eccentric gearing (10) for displacing two parts arranged in a manner that enables them to move relative to one another. The eccentric gearing comprises a gearing housing (12), an eccentric element (20), which is driven by a rotary drive (28) and on which an eccentric gear (30) is rotationally mounted, and comprises an output element (40), which interacts with the eccentric gear (30) by meshing therewith in sections. The eccentric gear (30) is actively connected to a coupling element (54) placed inside a recess (67) of a fastening flange (60) that enables the eccentric gearing (10) to be fixed on one of the two parts (8, 9).

## WO 2005/090826 A1



TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, YU, ZA, ZM, ZW

(84) Bestimmungsstaaten (soweit nicht anders angegeben, für jede verfügbare regionale Schutzrechtsart): ARIPO (BW, GH, GM, KE, LS, MW, MZ, NA, SD, SL, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), eurasisches (AM, AZ, BY, KG, KZ, MD, RU, TJ, TM), europäisches (AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HU, IE, IS, IT, LT, LU, MC, NL,

PL, PT, RO, SE, SI, SK, TR), OAPI (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, ML, MR, NE, SN, TD, TG).

#### Veröffentlicht:

mit internationalem Recherchenbericht

Zur Erklärung der Zweibuchstaben-Codes und der anderen Abkürzungen wird auf die Erklärungen ("Guidance Notes on Codes and Abbreviations") am Anfang jeder regulären Ausgabe der PCT-Gazette verwiesen.

(57) Zusammenfassung: Exzenter-Getriebe (10) zum Verstellen zweier relativ zueinander beweglich angeordneterer Teile, mit einem Getriebegehäuse (12), einem von einem Drehantrieb (28) angetriebenen Exzenterelement (20), auf dem ein Exzenterrad (30) drehbar gelagert ist, und einem Abtriebselement (40), das durch abschnittsweises Ineinandergreifen mit dem Exzenterrad (30) zusammenwirkt, wobei das Exzenterrad (30) mit einem Kopplungselement (54) wirkverbunden ist, das innerhalb einer Ausnehmung (67) eines Befestigungsflansches (60) angeordnet ist, mit dem das Exzenter-Getriebe (10) an einem der beiden Teile (8, 9) fixierbar ist.

-1-

5

15

20

25

30

#### 10 Exzentergetriebe

#### Stand der Technik

Die Erfindung betrifft ein Exzentergetriebe zum Verstellen zweier relativ zueinander beweglich angeordneter Teile nach der Gattung des unabhängigen Anspruchs 1.

Mit der EP 0 981 696 B1 ist ein Elektromotor mit einem Exzenterzahnrad-Getriebe bekannt geworden, bei dem ein auf einem Exzenter gelagertes Exzenterzahnrad auf einem in das Motorgehäuse integrierten Bolzen angeordnet ist. Als Antrieb für den Exzenter wird wahlweise ein elektrisch kommutierter, oder ein Elektromotor mit Bürsten verwendet, der unmittelbar in das Gehäuse des Exzenterzahnradgetriebes integriert ist. Hierbei ist ein mit dem Exzenter verbundener Mitnehmer einstückig mit dem Anker des Elektromotors ausgebildet, der ebenfalls drehbar auf dem Bolzen gelagert ist. Das Exzenterrad weist Führungselemente auf, die entweder im feststehenden Gehäusedeckel in einer als Führung dienenden Öffnung unmittelbar geführt sind, oder in Öffnungen geführt sind, welche in einem im Gehäusedeckel aufgenommenen und darin verschiebbar geführten Schieber angeordnet sind.

Eine solche Vorrichtung hat den Nachteil, dass beim Auftreten großer Drehmomente, die beispielsweise bei großen Verstellkräften oder bei einer Crash-Situation auf das Abtriebselement einwirken, das Exzentergetriebe und das Getriebegehäuse schnell beschädigt werden können. Eine solche Getriebevorrichtung eignet sich daher nicht für Verstellanwendungen im Kraftfahrzeug – wie beispielsweise einer Sitzverstellung –, bei denen hohe Sicherheitsanforderungen gestellt werden.

-2-

#### Vorteile der Erfindung

5

10

15

20

25

30

35

Das erfindungsgemäße Exzentergetriebe mit den kennzeichnenden Merkmalen des unabhängigen Anspruchs 1 hat den Vorteil, dass durch die Anordnung eines stabilen Befestigungsflansches um ein Kopplungselement, das mit dem Exzenterrad zusammenwirkt, auch große, auf das Abtriebselement einwirkende Drehmomente über den Befestigungsflansch an karosseriefeste Teile abgeführt werden können. Durch den Kraftschluss vom Abtriebselement über das Exzenterrad direkt auf das Kopplungselement und von diesem direkt auf den Befestigungsflansch bleibt der Drehantrieb mit seiner Kraftübertragungsstrecke zum Mitnehmer des Exzenters vor einer erhöhten Krafteinwirkung geschützt. Ebenso ist das Getriebegehäuse keinem erhöhten Kraftfluss ausgesetzt, so dass dieses vorteilhaft aus Kunststoff hergestellt werden kann.

Durch die in den Unteransprüchen aufgeführten Maßnahmen ergeben sich vorteilhafte Weiterbildungen und Verbesserungen der im Anspruch 1 angegebenen Merkmale. Weist der Befestigungsflansch Aufnahmen auf, die beispielsweise als Durchbrüche im Flansch ausgebildet sind, können an diesem sowohl die Getriebegehäuseteile befestigt werden, als auch das gesamte Exzentergetriebe an einem der gegeneinander beweglichen Teile befestigt werden.

Ist der Befestigungsflansch aus Metall, beispielsweise Stahl, hergestellt, kann dieser besonders hohe Kräfte übertragen, ohne dass das Getriebe zerstört wird. Außerdem können günstig radiale Laschen angeformt werden, an denen Aufnahmen zur Befestigung an einem der gegeneinander beweglichen Teile angeformt sind.

Ist das Getriebegehäuse aus Kunststoff gefertigt, können darin weitere Getriebeelemente direkt mit geringer Reibung gelagert werden. Durch die Ausbildung eines axial montierbaren Getriebegehäusedeckels können die beiden Gehäuseteile vorteilhaft an dem stabil ausgeführten Befestigungsflansch fixiert werden.

Um beim Zusammenbau des Getriebes den Grundkörper und Deckel des Getriebegehäuses zueinander und zu den übrigen Getriebebauteilen radial zu zentrieren, weist der Befestigungsflansch mindestens einen Bund mit einer radialen Stützfläche auf, an dem sich die Gehäuseteile radial abstützen.

- 3 -

PCT/EP2005/050446

Um das Exzenterrad auf eine Exzenterbewegung um die gehäusefeste Mittelachse zu zwingen, sind am Kopplungselement Führungselemente angeordnet, die mit dem Exzenterrad und dem Befestigungsflansch derart zusammenwirken, dass das Kopplungselement ohne Eigendrehung jeweils entlang einer Geraden geführt wird.

5

WO 2005/090826

Hierzu weist der Befestigungsflansch radial ausgerichtete Fortsätze auf, die mit radial ausgerichteten Gegenelementen - beispielsweise offene Langlöcher - des Kopplungselements zusammenwirken.

10

Des weiteren weist das Kopplungselement weitere radial ausgerichtete Führungselemente auf, die in etwa senkrecht zur ersten Führungsschiene ausgerichtet sind und mit entsprechenden Gegenelementen des Exzenterrads zusammenwirken.

15

Zum Übertragen hoher auf das Exzentergetriebe einwirkenden Drehmomente weist der Befestigungsflansch Stützflächen auf, an denen korrespondierende Stützflächen des Kopplungselements anliegen, um das Drehmoment in beide Drehrichtungen übertragen zu können. Hierbei können besonders günstig die Führungsflächen der Führungselemente gleichzeitig als Stützflächen dienen.

20

Für einen kompakten Aufbau des Exzentergetriebes, insbesondere zur Erzielung eines geringen Außendurchmessers, weist das Exzenterrad eine Außenverzahnung auf, die mit einer korrespondierenden Innenverzahnung mit einer unterschiedlichen Zähneanzahl des Abtriebselements kämmt.

25

Zur Erzielung eines geringen Außenduchmessers des Getriebes ist in Verlängerung des Abtriebselements ein Bolzen als Mittelachse ausgebildet, auf dem die einzelnen Getriebeelemente angeordnet sind. Zur Realisierung einer weiteren Untersetzungsstufe kann der Mitnehmer über ein Schneckenrad von einer Schneckenwelle eines Elektromotors angetrieben werden.

30

35

Um die auf das Abtriebselement einwirkenden Kräfte aufzunehmen, ist das Abtriebselement radial und/oder axial im Deckel des Getriebegehäuses gelagert, wozu dieser vorzugsweise aus Metall ausgebildet ist. Ein Teil des Abtriebselements ragt hierbei aus einer Öffnung des Deckels und bildet eine beliebig ausgeformte Schnittstelle zur Verstellmechanik des zu verstellenden Teils bzw. des gehäusefesten Teils.

#### Zeichnungen

In den Zeichnungen sind verschiedene Ausführungsbeispiele einer erfindungsgemäßen Vorrichtung dargestellt und in der nachfolgenden Beschreibung näher erläutert.

#### Es zeigen

Figur 1

einen Schnitt durch ein erfindungsgemäßes Exzentergetriebe nach A - A

und

Figur 2

einen radialen Schnitt des Exzentergetriebes nach II - II.

Beschreibung der Ausführungsbeispiele

In Figur 1 ist ein Exzentergetriebe 10 mit einem Getriebegehäuse 12 dargestellt, das einen Grundkörper 14 aus Kunststoff und einen Deckel 16 aufweist, der beispielsweise aus Metall gefertigt ist. Im Getriebegehäuse 12 ist ein Bolzen 18 angeordnet, auf dem drehbar ein Exzenterelement 20 gelagert ist. Das Exzenterelement 20 ist drehfest mit einem Schneckenrad 22 verbunden, das mit einer Schnecke 24 kämmt. Die Schnecke 24 ist beispielsweise auf einer Ankerwelle 26 eines nicht näher dargestellten Elektromotors 28 angeordnet, der das Exzenterelement 20 zu einer Drehbewegung um den Lagerbolzen 18 veranlasst. In einem weiteren, nicht näher dargestellten Ausführungsbeispiel wird das Exzenterelement 20 direkt von einem Anker des Elektromotors 28 angetrieben, wie dies beispielsweise in der EP 0 981 696 B1 dargestellt ist.

25

30

35

5

10

15

20

Auf dem Exzenterelement 20 ist ein gegenüber diesem frei drehbar gelagertes Exzenterrad 30 mit einer als Außenverzahnung 32 ausgebildeten Stirnradverzahnung 34 gelagert. Die Außenverzahnung 32 kämmt mit einer Innenverzahnung 36 eines Hohlrads 38, das als Abtriebselement 40 ausgebildet ist. Zur Übertragung des Abtriebsmoments auf eine nicht näher dargestellte Kinematik eines Sitzgestells weist das Abtriebselement 40 beispielsweise eine Kerbverzahnung 42, eine Stirnverzahnung 43, oder einen Innenvielkant 44 auf, in das formschlüssig ein Kraftübertragungselement 9 des Sitzgestänges greift. Das Exzenterelement 20 und das Abtriebselement 40 mit dem Hohlrad 38 sind axial übereinander auf dem Lagerbolzen 18 angeordnet. Dabei ist beispielsweise das Abtriebselement 40 drehfest und das Exzenterelement 20 drehbar auf dem Lagerbolzen 18 gelagert, der

10

15

20

25

30

35

wiederum drehbar im Getriebegehäuse 12 gelagert ist. Das Abtriebselement 40 wird an einer radialen Außenfläche 46 an einer kreisförmigen Öffnung 48 des Deckels 16 radial abgestützt. Des weiteren weist der Deckel 16 eine axiale Schulter 50 auf, an dem sich das Abtriebselement 40 und über dieses auch das Mitnehmerelement 20 und das Exzenterrad 30 axial abstützt. Ist der Deckel 16 beispielsweise aus Stahl gefertigt, ist zwischen dem Abtriebselement 40 und dem Deckel 16 eine Lagerbuchse 52 angeordnet, beispielsweise aus Kunststoff, um das Exzentergetriebe mit reduzierter Reibung zu lagern. Die Innenverzahnung 36 des Hohlrads 38 weist eine von der Außenverzahnung 32 des Exzenterrads 30 abweichende Anzahl von Zähnen 35 auf, wodurch ein unterschiedliches Untersetzungsverhältnis realisiert werden kann. Das Exzenterrad 30 wird dabei vom Exzenterelement 20 geführt und mittels eines Kopplungselements 54 an einer Eigenrotation gehindert. Dazu weist das Kopplungselement 54 erste Führungselemente 56 auf, die in korrespondierende Gegenelemente 57 eines Befestigungsflansches 60 greifen, der zwischen dem Grundkörper 14 und dem Deckel 16 angeordnet ist. Dadurch ist das Kupplungselement 54 gegenüber dem Befestigungsflansch 60 ausschließlich auf einer Geraden 62 bewegbar. Zur Kopplung des Befestigungsflansches 60 mit dem Exzenterrad 30 weist das Kopplungselement 54 zweite Führungselemente 64 auf, die mit entsprechenden Gegenelementen 65 des Exzenterrads 30 zusammenwirken. Die Führungs- bzw. Gegenelemente 54, 30 sind derart ausgebildet, dass sich das Exzenterrad 30 gegenüber dem Kopplungselement 54 ebenfalls ausschließlich auf einer zweiten Geraden 66 bewegen kann, die näherungsweise senkrecht zur Geraden 62 angeordnet ist. Da sich nun das Exzenterrad 30 gegenüber dem Befestigungsflansch 60 ausschließlich auf zwei in etwa senkrecht zueinander angeordneten Geraden 62, 66 bewegen kann, wird eine Eigenrotation des Exzenterrades 30 mittels des Kopplungselements 54 unterbunden, wodurch sich das Abtriebselement 40 entsprechend dem Untersetzungsverhältnis auf dem Exzenterrad 30 abrollt.

Im Ausführungsbeispiel, wie es im Schnitt der Figur 2 dargestellt ist, weist der Befestigungsflansch 60 als erste Gegenelemente 57 radiale Stege 68 auf, die in radiale Aussparungen 70 eingreifen, die die ersten Führungselemente 56 bilden. Dabei wird das Kopplungselement 54 über seitliche Führungsflächen 72 der ersten Führungselemente 56 entlang korrespondierenden seitlichen Gegenführungsflächen 73 des Befestigungsflansches 60 geführt. Die Führungs- und Gegenführungsflächen 72, 73 wirken hierbei gleichzeitig als Stützschultern 75, über die das Drehmoment zwischen dem Kopplungselement 54 und dem Befestigungsflansch 60 übertragen wird. Die zweiten Führungselemente 64 des Kopplungselements 54 sind als zweite radiale Aussparungen 78 ausgebildet, in die als

10

15

20

25

30

35

zweite Gegenführungen 65 ausgebildete Führungsbolzen 80 greifen. Die radialen Aussparungen 78 weisen beide Führungsflächen 82 auf, an denen die Führungsbolzen 80 über Gegenführungsflächen 84 anliegen und das Exzenterrad 30 auf eine Bewegung relativ zum Kopplungselement 54 entlang der Geraden 66 zwingen. Die zweiten Führungs-bzw. Gegenführungsflächen 82, 84 sind ebenfalls als zweite Stützschultern 85 ausgebildet, über die das Drehmoment zwischen dem Exzenterrad 30 und dem Kopplungselement 54 übertragen wird. Das Kopplungselement 54 weist einen mittigen, beispielsweise kreisförmigen Durchbruch 86 auf, wobei das den Durchbruch 86 durchdringende Exzenterelement 20 innerhalb des Durchbruchs 86 um die Mittelachse 19 rotieren kann. Die äußere Form des Kopplungselements 54 ist hier in etwa kreisförmig ausgebildet, wobei dessen Außendurchmesser 88 geringer ist, als der Innendurchmesser 90, der in etwa kreisförmigen Ausnehmung 67 des Befestigungsflansches 60, um eine Verschiebung des Kopplungselements 54 entlang der Achse 62 zu ermöglichen. Die ersten Führungselemente 56 und die zweiten Führungselemente 64 des Kopplungselements 54 sind als radial nach außen bzw. radial nach innen zum Durchbruch 86 hin offene Aussparungen 70, 78 ausgebildet. Diese Aussparungen 70, 78 können in alternativen Ausführungen aber je nach Ausformung der Führungselemente 56, 64 und der Gegenelemente 57, 65 auch als geschlossene Langlöcher oder tangentiale parallele Führungsflächen ausgebildet sein .

Der Befestigungsflansch 60 umschließt das Kopplungselement 54 vollständig, das innerhalb der Ausnehmung 67 angeordnet ist. Das Kopplungselement 54 liegt dabei axial auf gleicher Höhe mit dem Befestigungsflansch 60 in einer Ebene senkrecht zum Lagerbolzen 18. In einem äußeren Randbereich 92 des Befestigungsflansches 60 sind Aufnahmen 94 für Verbindungselemente 99 - beispielsweise Schrauben oder Nieten - ausgeformt, mit denen der Deckel 16 und der Grundkörper 14 miteinander und/oder mit dem Befestigungsflansch 60 verbunden werden. Hierzu werden beispielsweise in entsprechenden Gegenaufnahmen 96 des Deckels 16 Schrauben 99 angeordnet, die die als Löcher ausgebildeten Aufnahmen 94 durchdringen und in den Grundkörper 14 eingeschraubt werden. Das Getriebegehäuse 12 ist somit fest verschlossen und der Befestigungsflansch 60 in das Getriebegehäuse 12 integriert. Dadurch liegt an jeder axialen Seite 59, 61 das Befestigungsflansches 60 eines der Gehäuseteile 14 oder 16 an. Der Befestigungsflansch 60 weist weiter radiale Fortsätze 100 auf, die das Getriebegehäuse überragen, und Aufnahmen 95 für Befestigungselemente 99 aufweisen, die den Befestigungsflansch 60 mit einem der zueinander beweglichen Teile 8, 9 verbindet. Die Aufnahmen 95 sind beispielsweise auch als runde Löcher 98 ausgebildet, die beispielsweise Schrauben 99 oder Nieten

10

15

20

25

30

35

99 aufnehmen. Um das Exzentergetriebe 10 gegenüber einem der zueinander beweglichen Teile 8,9 zu positionieren, sind an den Aufnahmen 95 Abstandshalter 102 angeordnet. Der Befestigungsflansch 60, der beispielsweise als Blechstanzteil gefertigt ist, weist in seinem inneren Bereich einen Durchsatz 104 auf, wodurch einerseits eine radiale Innenfläche 106 und eine radiale Außenfläche 108 gebildet wird, Dadurch dient der Befestigungsflansch 60 als Zentrierelement für die Gehäuseteile 14 und 16, wobei sich der Deckel 16 mit einem äußeren Rand 107 an der radialen Innenwand 106, und der Grundkörper 14 mit einem Rezess 109 an der radialen Außenwand 108 abstützt. Zusätzlich zu dieser radialen Fixierung weist der Befestigungsflansch 60 als Sicherungselemente 110 gegen eine Verdrehung weitere Aussparungen 111 auf, in die formschlüssig Gegenelemente 112 des Deckels 16 greifen.

In einer erfindungsgemäßen Anwendung zur Sitzverstellung ist das Exzentergetriebe 10 über die Aufnahmen 95 des Befestigungsflansches 60 mit einem Sitzgestell 8, 9 verbunden, wobei das Abtriebselement 40 über die Schnittstelle 42, 43, 44 mit einem gegenüber dem Sitzgestell beweglichen Teil 8, 9 - beispielsweise der Sitzlehne - wirkverbunden ist. Wirken nun beim Auftreten eines Auffahrunfalls hohe Drehmomente auf das Abtriebselement 40, werden diese über das Exzenterrad 30 über die Stützschultern 85 auf das Kopplungselement 54, und von diesem über die Stützschultern 75 direkt auf den Befestigungsflansch 60 übertragen, und somit vom Sitzgestell aufgenommen. Dadurch erfährt der Elektromotor 28, sowie die erste Getriebestufe (Schnecke 24, Schneckenrad 22 und das Getriebegehäuse 12) keine erhöhten Kräfte.

In einem nicht näher dargestellten alternativen Ausführungsbeispiel ist das Kopplungselement 54 einstückig mit dem Exzenterrad 30 ausgebildet. Dabei weist das Kopplungselement 54 eine Außenverzahnung auf, die direkt in eine Innenverzahnung des Befestigungsflansches 60 greift. Das Exzenterrad 30 mit dem Kupplungselement 54 ist dabei frei
drehbar angeordnet, wobei sich die Untersetzung aus dem Verhältnis der Zähnepaarung
des Kopplungselements 54 mit dem Befestigungsflansch 60 zur Zahnpaarung der Innenverzahnung 36 / Außenverzahnung 32 ergibt. Auch hierbei werden die über das Abtriebselement 40 eingeleiteten hohen Crash-Momente über die Außenverzahnung des Kopplungselements 54 direkt auf die Innenverzahnung des Befestigungsflansches 40 und damit
auf das Sitzgestell übertragen. Dabei kann die Außenverzahnung des Kopplungselements
54 durchgängig mit der Außenverzahnung 32 des Exzenterrads 30, oder als abgesetzte
Verzahnung ausgebildet sein.

-8-

Es sei angemerkt, dass hinsichtlich der in den Figuren und der Beschreibung gezeigten Ausführungsbeispiele vielfältige Kombinationsmöglichkeiten der einzelnen Merkmale untereinander möglich sind. So kann beispielsweise die konkrete Ausgestaltung des Befestigungsflansches 60, des Kopplungselements 54 und des Exzenterrads 30 mit den ersten und zweiten Führungselementen 56, 64 mit den korrespondierenden Gegenelementen 57, 65 oder der Winkel zwischen den beiden Geraden 62 und 66 beliebig variiert werden. Wesentlich ist dabei nur, dass auf das Exzentergetriebe 10 einwirkende hohe Drehmomente direkt über einen Formschluss des Kopplungselements 54 mit dem Befestigungsflansch 60 über den belastungsfähig ausgebildeten Befestigungsflansch 60 abgeführt werden können. Dadurch können das Gehäuse 12 und die anderen Bauteile, die nicht im Kraftfluss liegen, aus kostengünstigeren, und getriebeoptimierten Werkstoffen, wie beispielsweise Kunststoff, hergestellt werden. Die Anwendung des Exzentergetriebes 10 ist nicht auf das Verstellen von Sitzteilen im Kraftfahrzeug beschränkt, sondern kann bei beliebigen Verstellvorrichtungen eingesetzt werden, bei denen hohe Drehmomente aufgenommen werden sollen.

5

10

15

10

#### Ansprüche

15

1. Exzenter-Getriebe (10) zum Verstellen zweier relativ zueinander beweglich angeordneterer Teile, mit einem Getriebegehäuse (12), einem von einem Drehantrieb (28) angetriebenen Exzenterelement (20), auf dem ein Exzenterrad (30) drehbar gelagert ist, und einem Abtriebselement (40), das durch abschnittsweises Ineinandergreifen mit dem Exzenterrad (30) zusammenwirkt, dadurch gekennzeichnet, dass das Exzenterrad (30) mit einem Kopplungselement (54) wirkverbunden ist, das innerhalb einer Ausnehmung (67) eines Befestigungsflansches (60) angeordnet ist, mit dem das Exzenter-Getriebe (10) an einem der bei-

20

2. Exzenter-Getriebe (10) nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet, dass der Befestigungsflansch (60) Aufnahmen (94, 95), insbesondere Löcher (98), für Verbindungselemente (99) aufweist, die mit einem der beiden Teile (8, 9) und/oder mit dem Ge-

triebegehäuse (12, 14, 16) zusammenwirken.

den Teile (8, 9) fixierbar ist.

30

25

3. Exzenter-Getriebe (10) nach einem der Ansprüche 1 oder 2, dadurch gekennzeichnet, dass der Befestigungsflansch (60) aus Metall gefertigt ist, und radial über das Getriebegehäuse (12) ragende Bereiche (100) aufweist, in denen die Aufnahmen (95) angeordnet sind.

10

15

20

25

4. Exzenter-Getriebe (10) nach einem der vorhergehenden Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, dass das Getriebegehäuse (12) einen Grundkörper (14) aus Kunststoff und einen Deckel (16) aufweist, die jeweils an einer axialen Seite (59, 61) des Befestigungsflansches (60) befestigt sind.

5. Exzenter-Getriebe (10) nach einem der vorhergehenden Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, dass der Befestigungsflansch (60) mindestens eine zylindermantelförmige Fläche (106, 108) aufweist, an der der Grundkörper (14) und/oder der Deckel (16) radial anliegen.

- 6. Exzenter-Getriebe (10) nach einem der vorhergehenden Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, dass das Kopplungselement (54) Führungselemente (56, 64) aufweist, die mit entsprechenden Gegenelementen (57, 65) zusammenwirken, um das Exzenterrad (30) auf eine überlagerte Bewegung entlang zweier in etwa senkrecht zueinander angeordneter Geraden (62, 66) zu zwingen, und das Exzenterrad (30) an einer Eigenrotation zu hindern.
- 7. Exzenter-Getriebe (10) nach einem der vorhergehenden Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, dass der Befestigungsflansch (60) radiale Stege (57, 68) aufweist, die in erste radiale Aussparungen (56, 70) des Kopplungselements (54) greifen, um die Bewegung des Kopplungselement (54) gegenüber dem Befestigungsflansch (60) entlang der ersten Geraden (62) zu führen.
- 8. Exzenter-Getriebe (10) nach einem der vorhergehenden Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, dass das Exzenterrad (30) axiale Führungsbolzen (65, 80) aufweist, die in zweite radiale Aussparungen (64, 78) des Kopplungungselements (54) greifen, um die Bewegung des Exzenterrads (30) gegenüber dem Kopplungselement (54) entlang der zweiten Geraden (66) zu führen.
- 9. Exzenter-Getriebe (10) nach einem der vorhergehenden Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, dass beim Einwirken eines Drehmoments über das Abtriebselement (40) auf das Kopplungselement (54), sich dieses über Stützschultern (75) insbesondere der radialen Stege (68) direkt am Befestigungsflansch (60) abstützt.

- 11 -

Exzenter-Getriebe (10) nach einem der vorhergehenden Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, dass das Exzenterrad (30) als Stirnzahnrad (34) mit einer Außenverzahnung (32) ausgebildet ist, die in eine Innenverzahnung (36) des als Hohlzahnrad (38) ausgebildeten Abtriebselements (40) greift.

11. Exzenter-Getriebe (10) nach einem der vorhergehenden Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, dass das Exzenterelement (20) auf einem drehbar im Getriebegehäuse (12) gelagerten Lagerbolzen (18) befestigt ist und insbesondere über ein Schneckengetriebe (22, 24) von einem Elektromotor (28) angetrieben wird.

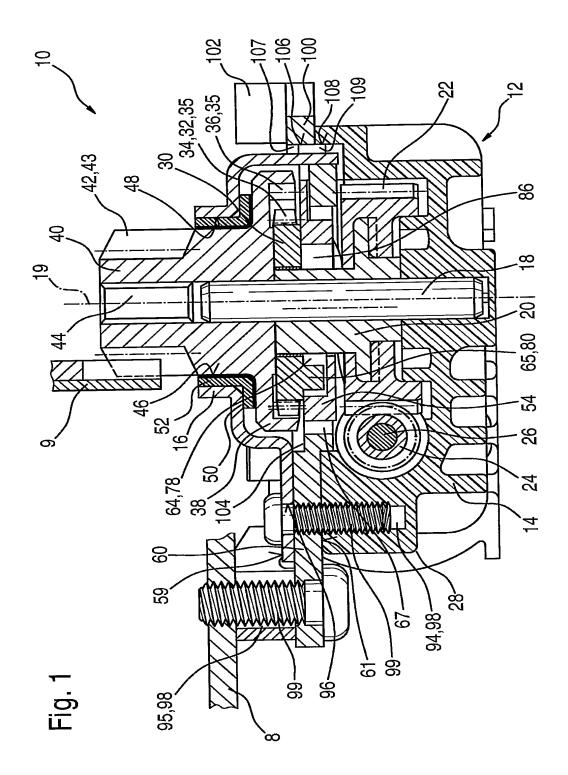
5

10

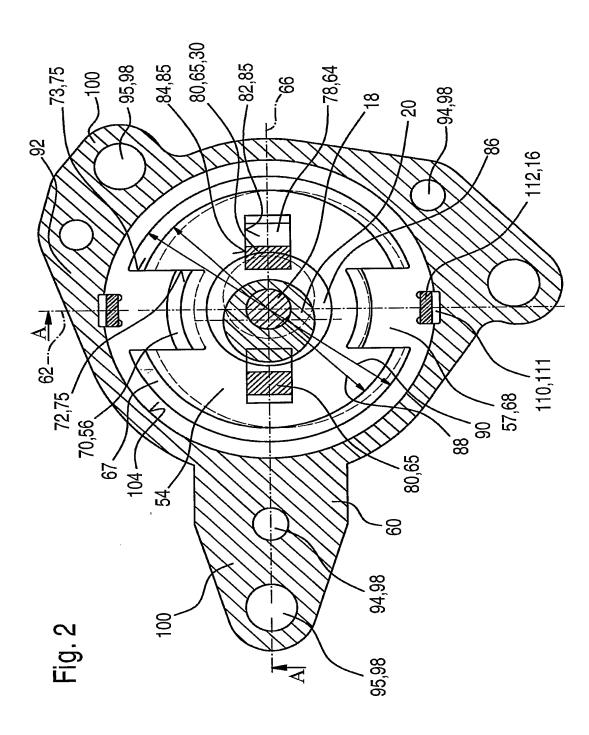
15

12. Exzenter-Getriebe (10) nach einem der vorhergehenden Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, dass das Abtriebselement (40) im Deckel (16) des Getriebegehäuses (12) gelagert ist, und mittels einer formschlüssigen Schnittstelle (42, 43, 44) insbesondere ein Sitzteil (8, 9) im Kraftfahrzeug verstellt.

1/2



2/2



### INTERNATIONAL SEARCH REPORT

Internation No PCT/EP2005/050446

A CLASSIF IPC 7	FICATION OF SUBJECT MATTER F16H1/32				
According to	International Patent Classification (IPC) or to both national classifica	tion and IPC			
B. FIELDS	SEARCHED				
Minimum do IPC 7	cumentation searched (classification system followed by classification ${\sf F16H-B60N}$	n symbols)			
Documentati	on searched other than minimum documentation to the extent that su	ach documents are included in the fields s	earched		
Electronic da	ata base consulted during the international search (name of data bas	e and, where practical, search terms used	i)		
EPO-Int	ternal, PAJ, WPI Data		()		
C. DOCUME	NTS CONSIDERED TO BE RELEVANT				
Category °	Citation of document, with Indication, where appropriate, of the rele	evant passages	Relevant to claim No.		
Х	DE 32 14 592 A1 (P.A. RENTROP, HUB WAGNER FAHRZEUGAUSSTATTUNGEN GMBH 20 October 1983 (1983-10-20)		1-3,5,6, 9,10,12		
Υ	figures		4,7		
Υ	DE 197 09 852 A1 (KEIPER GMBH & C REMSCHEID, DE; KEIPER GMBH & CO. 24 September 1998 (1998-09-24) figures		4		
Υ	DE 295 21 247 U1 (SPINEA S.R.O, K SK) 24 October 1996 (1996-10-24) figures	OSICE,	7		
X	US 6 280 359 B1 (MOSKOB FRANK) 28 August 2001 (2001-08-28) figure 3		1,2,5,6, 8-12		
		/			
X Furth	er documents are listed in the continuation of box C.	X Patent family members are listed	in annex.		
**Special categories of cited documents:  "T" later document published after the international filling date or priority date and not in conflict with the application but					
consid "E" earlier o	nt defining the general state of the art which is not ered to be of particular relevance locument but published on or after the international	cited to understand the principle or th invention  "X" document of particular relevance; the	claimed invention		
which	nt which may throw doubts on priority claim(s) or	cannot be considered novel or cannot be considered to involve an inventive step when the document is taken alone of comment of particular relevance; the claimed invention cannot be considered to involve an inventive step when the			
*O' document referring to an oral disclosure, use, exhibition or other means other means and document such documents, such combination being obvious to a person skilled in the art.					
laterth	an the priority date claimed actual completion of the international search	*&" document member of the same patent family			
	9 April 2005	Date of mailing of the international search report  06/05/2005			
	nailing address of the ISA	Authorized officer			
	European Patent Office, P.B. 5618 Patentlaan 2 NL – 2280 HV Rijswijk Tel. (+31-70) 340-2040, Tx. 31 651 epo nl, Fax: (+31-70) 340-3016	Goeman, F			

## INTERNATIONAL SEARCH REPORT

PCT/EP2005/050446

C (C=-tiv-	Office CONTINUENTS CONSIDERED TO SE PELEVANT	PC1/EP2005/050446
Category °	ation) DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT  Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Pelayant to along \$1.
Calegory	ordenen ordenment, with indication, where appropriate, or the relevant passages	Relevant to claim No.
A	EP 0 450 324 A (C. ROB. HAMMERSTEIN GMBH) 9 October 1991 (1991-10-09) figures	
А	PATENT ABSTRACTS OF JAPAN vol. 016, no. 320 (C-0962), 14 July 1992 (1992-07-14) & JP 04 092606 A (JOHNAN SEISAKUSHO CO LTD), 25 March 1992 (1992-03-25) abstract	
A	US 4 512 213 A (NEWTON ET AL) 23 April 1985 (1985-04-23) figures	

## INTERNATIONAL SEARCH REPORT

information on patent family members

Internation No PCT/EP2005/050446

						1017 E1 20037 030440	
	ent document n search report		Publication date		Patent family member(s)		Publication date
DE 3	3214592	A1	20-10-1983	NONE			
DE 1	19709852	A1	24-09-1998	NONE			
DE 2	29521247	U1	24-10-1996	DE	19537227		10-04-1997
				ΑT	198929		15-02-2001
				ΑU	694379		16-07-1998
				AU	6998296		30-04-1997
				CA	2233958		17-04-1997
				CN	1202228		16-12-1998
				CZ	9800915		16-06-1999
				DE	59606396	D1	01-03-2001
				DK	854987		17-04-2001
				EP	0854987	A1	29-07-1998
				ES	2154835	T3	16-04-2001
				GR	3035530	T3	29-06-2001
				HU	9900015	A2	28-06-1999
				WO	9713989	A1	17-04-1997
				JP	11509304	T	17-08-1999
				NO	981546	Α	05-06-1998
				PL	327459		07-12-1998
				PT	854987		30-04-2001
				RU	2126918		27-02-1999
				SK	44298		07-10-1998
				US	5954609		21-09-1999
U\$ 6	5280359	B1	28-08-2001	DE	19803747		12-08-1999
				BR	9904816		23-05-2000
				WO	9939114		05-08-1999
				DE	59906931		16-10-2003
				EP	0981696		01-03-2000
			·	JP	2001519882	T	23-10-2001
EP (	0450324	Α	09-10-1991	DE	9003215		23-05-1990
				DE	59102211		25-08-1994
				EP	0450324	A2 	09-10-1991
JP (	04092606	Α	25-03-1992	NONE			
US 4	4512213	Α	23-04-1985	AU	8415882	Α	05-05-1983
				DE	3150868	A1	05-08-1982
				GB	2089932		30-06-1982

# INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT

Internationales Aktenzeichen PCT/EP2005/050446

A. KLASSI IPK 7	Fizierung des anmeldungsgegenstandes F16H1/32		
	ternationalen Patentklassifikation (IPK) oder nach der nationalen Klas	sifikation und der IPK	
	RCHIERTE GEBIETE der Mindestprüfstoff (Klassifikationssystem und Klassifikationssymbo	la ì	
IPK 7	F16H B60N	,	
Recherchie	rte aber nicht zum Mindestprüistoff gehörende Veröffentlichungen, so	weit diese unter die recherchierten Gebiete	fallen
Während de	er internationalen Recherche konsultierte elektronische Datenbank (N.	ame der Datenbank und evti. verwendete S	Suchbegriffe)
EPO-In	ternal, PAJ, WPI Data		
C. ALS WE	SENTLICH ANGESEHENE UNTERLAGEN		
Kategorie	Bezeichnung der Veröffentlichung, soweit erforderlich unter Angabe	e der in Betracht kommenden Teile	Betr, Anspruch Nr.
X	DE 32 14 592 A1 (P.A. RENTROP, HUB WAGNER FAHRZEUGAUSSTATTUNGEN GMBH	BERT & & CO KG)	1-3,5,6, 9,10,12
Υ	20. Oktober 1983 (1983-10-20) Abbildungen		4,7
Υ	DE 197 09 852 A1 (KEIPER GMBH & C REMSCHEID, DE; KEIPER GMBH & CO. 24. September 1998 (1998-09-24)		4
v	Abbildungen		
Υ	DE 295 21 247 U1 (SPINEA S.R.O, K SK) 24. Oktober 1996 (1996-10-24) Abbildungen		7
Χ	US 6 280 359 B1 (MOSKOB FRANK) 28. August 2001 (2001-08-28) Abbildung 3		1,2,5,6, 8-12
		,	
	_	./	
	ere Veröffentlichungen sind der Fortsetzung von Feld C zu ehmen	X Siehe Anhang Patentfamilie	
° Besondere "A" Veröffe aber n	e Kategorion von angegebenerr Veröffentlichungen : ntlichung, die den allgemeinen Stand der Technik definiert, icht als besonders bedeutsam anzusehen ist	*T* Spätere Veröffentlichung, die nach dem oder dem Prioritätsdatum veröffentlicht Anmeldung nicht kollidiert, sondern nur Erfindung zugrundeliegenden Prinzlos	worden ist und mit der zum Verständnis des der
"L" Veröffer	ntlichung, die geeignet ist, einen Prioritätsanspruch zweifelhaft er~	Theorie ängegeben ist  "X" Veröffentlichung von besonderer Bedeu kann allein aufgrund dieser Veröffentlic	tung; die beanspruchte Erfindung hung nicht als neu oder auf
andere	nen zu lassen, öder durch die das Veröffentlichungsdatum einer en im Recherchenbericht genannten Veröffentlichung belegt werden ler die aus einem anderen besonderen Grund angegeben ist (wie führt)	erfinderlscher Tätigkeit beruhend betra "Y" Veröffentlichung von besonderer Bedeu kann nicht als auf erfinderischer Tätigk werden, wenn die Veröffentlichung mit	tung; die beanspruchte Erfindung eit beruhend betrachtet
eine B "P" Veröffe	ntlichung, die sich auf eine mündliche Offenbarung, ienutzung, eine Ausstellung oder andere Maßnahmen bezieht ntlichung, die vor dem internationalen Anmeldedatum, aber nach eanspruchten Prioritätsdatum veröffentlicht worden ist	Veröffentlichungen dieser Kategorie in diese Verbindung für einen Fachmann *&* Veröffentlichung, die Mitglied derselben	Verbindung gebracht wird und naheliegend ist
	Abschlusses der internationalen Recherche	Absendedatum des internationalen Red	cherchenberichts
2	9. April 2005	06/05/2005	
Name und F	Postanschrift der Internationalen Recherchenbehörde Europäisches Patentamt, P.B. 5818 Patentiaan 2	Bevollmåchtigter Bediensteter	
	NL – 2280 HV Rijswijk Tel. (+31–70) 340–2040, Tx. 31 651 epo ni, Fax: (+31–70) 340–3016	Goeman, F	

# INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT

Internales Aktenzeichen
PCT/EP2005/050446

		CT/EP2005/050446
C.(Fortsetz	ung) ALS WESENTLICH ANGESEHENE UNTERLAGEN	
Kategorie°	Bezeichnung der Veröffentlichung, soweit erforderlich unter Angabe der in Betracht kommende	n Teile Betr. Anspruch Nr.
А	EP 0 450 324 A (C. ROB. HAMMERSTEIN GMBH) 9. Oktober 1991 (1991-10-09) Abbildungen	
А	PATENT ABSTRACTS OF JAPAN Bd. 016, Nr. 320 (C-0962), 14. Juli 1992 (1992-07-14) & JP 04 092606 A (JOHNAN SEISAKUSHO CO LTD), 25. März 1992 (1992-03-25) Zusammenfassung	
А	US 4 512 213 A (NEWTON ET AL) 23. April 1985 (1985-04-23) Abbildungen	

# INTERNATIONALEP-BECHERCHENBERICHT Angaben zu Veröffentlichungen, die zur selben Patentfamilie gehören

Internatives Aktenzeichen
PCT/EP2005/050446

lm Recherchenbericht geführtes Patentdokumer	nt	Datum der Veröffentlichung		Mitglied(er) der Patentfamilie		Datum der Veröffentlichung
DE 3214592	A1	20-10-1983	KEINE			
DE 19709852	A1	24-09-1998	KEINE			
DE 29521247	U1	24-10-1996	DE	19537227		10-04-1997
			AT	198929		15-02-2001
			AU	694379		16-07-1998
			ΑU	6998296		30-04-1997
			CA	2233958		17-04-1997
			CN	1202228		16-12-1998
			CZ	9800915		16-06-1999
			DE	59606396		01-03-2001
			DK	854987		17-04-2001
			EP ES	0854987		29-07-1998 16-04-2001
			GR	2154835 3035530		29-06-2001
			HU	9900015		28-06-1999
			WO	9713989		17-04-1997
			JP	11509304		17-08-1999
			NO	981546		05-06-1998
			PL	327459		07-12-1998
			ΡŢ	854987		30-04-2001
			RÜ	2126918		27-02-1999
			SK	44298		07-10-1998
			US	5954609		21-09-1999
US 6280359	B1	28-08-2001	DE	19803747		12-08-1999
			BR	9904816		23-05-2000
			MO	9939114		05-08-1999
			DE	59906931		16-10-2003
			EP JP	0981696 2001519882		01-03-2000 23-10-2001
				2001319882	í 	23-10-2001
EP 0450324	A	09-10-1991	DE	9003215		23-05-1990
			DE	59102211		25-08-1994
14	·		EP	0450324	A2	09-10-1991
JP 04092606	Α	25-03-1992	KEINE			
US 4512213	Α	23-04-1985	AU	8415882	Α	05-05-1983
			DE	3150868		05-08-1982
			GB	2089932	Α	30-06-1982